

**ANALISIS PERANCANGAN *JIG FRAME SWING ARM*
DENGAN PENDEKATAN ERGONOMI
MENGGUNAKAN METODE *RULA DAN REBA*
(STUDI KASUS DI *WORKSHOP XYZ*).**

SKRIPSI

Oleh:
FEBRYANSYAH RAMADANY
2013 1021 5244



**PROGRAM STUDI TEKNIK INDUSTRI
FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS BHAYANGKARA JAKARTA RAYA
2021**

LEMBAR PERSETUJUAN PEMBIMBING

Judul Skripsi : ANALISIS PERANCANGAN JIG FRAME SWING ARM YANG ERGONOMIS DENGAN PENDEKATAN RULA DAN REBA (STUDI KASUS DI WORKSHOP XYZ).

Nama Mahasiswa : Febryansyah Ramadany

Nomor Induk Mahasiswa : 2013.1021.5244

Fakultas / Program Studi : Teknik / Teknik Industri

Bekasi, 05 Februari 2021

MENYETUJUI,

Dosen Pembimbing I



Yuri Delano Regent Monitororing, S.T., MT.

NIDN. 0309098501

Dosen Pembimbing II



Erwin Barita Maniur Tambunan, S.T., M.T.

NIDN.0315127601

LEMBAR PENGESAHAN

Judul Skripsi : ANALISIS PERANCANGAN *JIG FRAME SWING ARM* YANG ERGONOMI DENGAN PENDEKATAN RULA DAN REBA (STUDI KASUS DI *WORKSHOP XYZ*).
Nama Mahasiswa : Febryansyah Ramadany
Nomor Induk Mahasiswa : 201310215244
Fakultas/ Program Studi : Teknik / Teknik Industri
Tanggal Lulus Ujian Skripsi : 01 Februari 2021

Bekasi, 05 Februari 2020

MENGESAHKAN,

Ketua Tim Penguji : Denny Siregar, S.T., M.Sc.
NIDN. 0322087201

Penguji I : Ir.Zulkani Sinaga, M.T.
NIDN. 0331016905

Penguji II : Yuri Delano Regent Montororing, S.T., M.T.
NIDN. 0309098501

MENGETAHUI,

Ketua Program Studi Teknik Industri



Drs. Solihin, M.T
NIDN. 0320066605

Dekan Fakultas Teknik



Dr. Ismaniah, S.Si, M.M
NIDN. 0309036503

LEMBAR PERNYATAAN BUKAN PLAGIASI

Dengan ini saya menyatakan bahwa:

Skrripsi yang berjudul “**ANALISIS PERANCANGAN JIG FRAME SWING ARM DENGAN PENDEKATAN ERGONOMI MENGGUNAKAN METODE RULA DAN REBA (STUDI KASUS DI WORKSHOP XYZ).**” ini adalah benar-benar merupakan hasil karya saya sendiri dan tidak mengandung materi yang ditulis oleh orang lain kecuali pengutipan sebagai referensi yang sumbernya telah dituliskan secara jelas sesuai dengan kaidah penulisan karya ilmiah.

Apabila dikemudian hari ditemukan adanya kecurangan dalam karya ini, saya besedia menerima sanksi dari Universitas Bhayangkara Jakarta Raya sesuai dengan peraturan yang berlaku.

Saya mengijinkan skripsi ini dipinjam dan digandakan melalui perpustakaan Universitas Bhayangkara Jakarta Raya.

Saya memberikan ijin kepada perpustakaan Universitas Bhayangkara Jakarta Raya untuk menyimpan skripsi ini dalam bentuk digital dan mempublikasikannya melalui internet selama publikasi tersebut melalui portal Universitas Bhayangkara Jakarta Raya.

Bekasi, 01 Februari 2021

Yang membuat pernyataan,



Febryansyah Ramadany

201310215244

ABSTRAK

Febryansyah Ramadany. 201310215244. Analisis Perancangan *Jig Frame Swing Arm* Dengan Pendekatan Ergonomi Menggunakan Metode RULA Dan REBA (Studi Kasus di *Workshop XYZ*).

Salah satu faktor yang mendukung dalam mengurangi atau menghilangkan beban kerja adalah dengan menerapkan ilmu ergonomi. Ilmu ergonomi dapat memberikan kenyamanan dan keamanan posisi kerja. *Workshop XYZ* adalah *Workshop* modifikasi yang berfokus di bidang produksi *spare part*. Mengetahui tingkat penyebab keluhan fisik dan cidera yang diterima oleh tubuh operator di beberapa bagian tubuh pada saat menjalankan aktivitas produksi berdasarkan *Nordic Body Map Questioner*. Memberikan usulan membuat rancangan proses perbaikan kerja dengan pembuatan fasilitas meja alat bantu *jig swing arm* agar lebih ergonomis dan efisien *score* dan tingkat resiko keluhan terhadap operator mendapatkan *score* penilaian resiko RULA = 6 dan REBA = 10, dimana *score* tersebut berkategori sangat tinggi atau harus melakukan investigasi secepat mungkin. Setelah melakukan penelitian perancangan alat bantu kerja berupa meja *jig frame* dari posisi jongkok didapatkan *score* RULA = 6 dan REBA = 10, menjadi berdiri mendapatkan *score* RULA = 2 dan REBA = 2, dimana *score* tersebut berkategori rendah atau mungkin diperlukan tindakan selanjutnya. Setelah melakukan penjabaran analisa penelitian terhadap alat bantu berupa meja *Jig frame* didapatkan hasil meja jig dari hitungan persentil dimana tinggi meja = 77cm, lebar = 51cm, panjang = 42,25cm.

Kata Kunci: *RULA, REBA, NBM, Swing arm.*

ABSTRACT

Febryansyah Ramadany. 201310215244. *Analysis of Jig Frame Swing Arm Design with Ergonomic Approach Using RULA And REBA Method (Case Study in XYZ Workshop).*

One of the supporting factors in reducing or eliminating workload is by applying ergonomic science. Ergonomic science can provide comfort and security of work positions. XYZ Workshop is a modification workshop that focuses on the production of spare parts. Know the degree of cause of physical complaints and injuries received by the operator body in some parts of the body at the time of carrying out production activities based on Nordic Body Map Questioner. Provide proposals to design the work improvement process by making the table facilities jig swing arm tools to be more ergonomic and efficient. The score and risk level of complaints against the operator get a score of RULA = 6 and REBA = 10, where the score is categorized very high or must conduct an investigation as quickly as possible. After doing research on the design of work aids in the form of a jig frame table from a squat position obtained a score of RULA = 6 and REBA = 10, became standing get a score RULA = 2 and REBA = 2, where the score is categorized as low or further action may be required. After elaborating the research analysis of the tool in the form of a jig frame table obtained the results of the jig table from the percentile count where the height of the table = 77 cm, width = 51 cm, length = 42.25 cm.

Keywords: **RULA, REBA, NBM, Swing arm.**

LEMBAR PERNYATAAN PERSETUJUAN PUBLIKASI KARYA ILMIAH UNTUK KEPENTINGAN AKADEMIS

Sebagai civitas akademik Universitas Bhayangkara Jakarta Raya, saya yang bertanda tangan dibawah ini:

Nama : Febryansyah Ramadany
NPM : 201310215244
Program Studi : Teknik Industri
Fakultas : Teknik
Jenis Karya : Skripsi

Demi pengembangan ilmu pengetahuan, menyetujui untuk memberikan kepada Universitas Bhayangkara Jakarta Raya Hak Bebas Royalti Non-Eksklusif (*Non-Exclusive Royalty Free Right*), atas karya ilmiah saya yang berjudul:

“ANALISIS PERANCANGAN JIG FRAME SWING ARM YANG ERGONOMI DENGAN PENDEKATAN RULA DAN REBA (STUDI KASUS DI WORKSHOP XYZ).”

Beserta perangkat yang ada (bila diperlukan). Dengan hak bebas *royalty* non eksklusif ini Universitas Bhayangkara Jakarta Raya berhak menyimpan, mengalih media / formatkan, mengkelolanya dalam bentuk pangkalan data (*database*), mendistribusikannya dan menampilkan atau mempublikasikannya di Internet atau media lain untuk kepentingan akademis tanpa perlu meminta izin dari saya selama tetap mencantumkan nama saya sebagai penulis/pencipta dan sebagai pemilik hak cipta. Sebagai bentuk tuntutan hukum yang timbul atas pelanggaran hak cipta dalam karya ilmiah ini menjadi tanggung jawab saya pribadi.

Demikian pernyataan yang saya buat dengan sebenarnya.

Bekasi, 01 Februari 2021.

Yang membuat pernyataan,



Febryansyah Ramadany

KATA PENGANTAR

Assalamu'laikum warahmatullahi wabarakatuh

Alhamdulillahirabbila'lamin, banyak nikmat yang Puji dan syukur Penulis panjatkan hanya kepada Allah Subhanahu wa ta'ala, Tuhan Yang Maha Esa, berikan dengan berkat rahmat yang sangat besar, dan kasih-Nya tetapi sedikit sekali yang kita ingat.

Dalam penyusunan laporan Tugas Akhir ini, dibuat dalam rangka memenuhi syarat-syarat kelulusan Strata 1 (S1) di Universitas Bhayangkara Jakarta Raya. Penulis telah diberikan kekuatan pikiran dan kesehatan sehingga Penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini bisa saya selesaikan Tepat pada waktunya.

Dengan judul “**ANALISAIS PERANCAGAN JIG FRAME SWING ARM DENGAN PENDEKATAN ERGONOMI MENGGUNAKAN METODE RULA DAN REBA (STUDI KASUS DI WORKSHOP XYZ)**”.

Dalam penyusunannya ini, Maka dari itu, untuk kesempatan ini saya mengucapkan banyak terimakasih kepada Bapak SARIFUDIN yang telah memberikan banyak pengarahan bimbingan, dukungan, kasih, dan saran yang bermanfaat dari berbagai pihak seta kepercayaan yang begitu besar. Dukungan dari keluarga dan juga teman-teman dekat juga membuat saya bersemangat dalam menyelesaikan laporan ini karena adanya bantuan dan dukungan dari berbagai pihak.

Oleh karena itu penulis mengucapkan terima kasih kepada:

1. Penghormatan Tertinggi dari saya Untuk Kedua Orang Tua saya Bapak Agus Sutarmen dan Ibu Sudasih, yang tidak pernah lelah memberikan dukungan doa semangat merawat dan membesarkan saya hingga saat ini.
2. Bapak Irjen Pol. (Purn). Dr., Drs. H. Bambang Karsono, SH., MM. Selaku Rektor Universitas Bhayangkara Jakarta Raya
3. Ibu Dr. Ismaniah, S.Si., MM. Selaku Dekan Fakultas Teknik, Universitas Bhayangkara Jakarta Raya.

4. Bapak Drs. Solihin, M.T. selaku Ketua Program Studi. Fakultas Teknik Program Studi Teknik Industri. Universitas Bhayangkara Jakarta Raya.
5. Bapak Sonny Nugroho Aji, STP., M.T. selaku pembimbing akademik yang selalu mengarahkan saya untuk menjadi seorang yang lebih baik.
6. Bapak Yuri Delano Regent Montororing, S.T., M.T. Selaku Dosen Pembimbing I Universitas Bhayangkara Jakarta Raya.yang selalu menyempatkan waktu di kesibukannya membimbing selama ini.
7. Bapak Erwin Barita Maniur Tambunan, S.T.,M.T. Selaku Dosen Pembimbing II Universitas Bhayangkara Jakarta Raya.yang selalu menyempatkan waktu di kesibukannya membimbing selama ini.
8. Terima kasih Bapak Yanto selaku pemilik *workshop XYZ* atas kesempatannya dalam memberikan peluang untuk dilakukannya penelitian ini.
9. Terima Kasih kepada Bapak SARIFUDIN sebagai pembimbing sewaktu melakukan kegiatan penelitian pada bagian produksi. dan Seluruh *Staff* berserta karyawan di Bengkel *XYZ Custom Motor Garage*.
10. Teman dekat saya Ria Ayu Lestari, SE. yang selalu mendukung dan membantu saya dalam dukungan tiada lelah dan mau mendengarkan sedikit keluh kesah saya.
11. Adik lelaki saya Septia Dwi Prasetyo yang tidak pernah lelah telah memberikan dukungan doa dan semangat tidak saya hingga saat ini.
12. Kepada Sahabat seperjuangan saya dari awal semenjak mengenyam jenjang pendidikan di universitas hingga saat ini “STALKERS SEJATI” (Aditya Sulistyawan Dwi Putra S.T., Agus Maulana S.T., Aprizal Syawaludin S.T., Asep Sopandi S.T., dan Muchamad Tarmizi Thahir S.T.,)
13. Seluruh teman di angkatan 2013 Program studi Teknik Industri teman – teman seperjuangan dan seluruh pihak yang tidak dapat penulis sebutkan satu per satu yang telah memberikan bantuan dan dukungannya kepada penulis
- 14.Para manusia dimasa lalu yang selalu mengingatkan saya bahwa balas dendam terbaik adalah membuat kita menjadi lebih baik.

Terimakasih atas waktunya semasa menuntun ilmu di Universitas Bhayangkara Jakarta Raya, Penulis menyadari bahwa masih banyak kekurangan dari laporan ini baik dari materi maupun teknik penyajiannya, mengingat kurangnya pengetahuan dan pengalaman penulis. Akhir kata penulis mengucapkan terimakasih berharap semoga laporan ini dapat diterima dan bermanfaat bagi yang membacanya.

Wassalamu'alaikum Wr.Wb.

Bekasi, 01 Februari 2021

Penulis



Febryansyah Ramadany



DAFTAR ISI

Halaman

LEMBAR PERSETUJUAN PEMBIMBING	ii
LEMBAR PENGESAHAN	iii
LEMBAR PERNYATAAN BUKAN PLAGIASI	iv
ABSTRAK	v
ABSTRACT	vi
LEMBAR PERNYATAAN PERSETUJUAN PUBLIKASI	vii
KATA PENGANTAR.....	viii
DAFTAR ISI.....	xi
DAFTAR TABEL.....	xvii
DAFTAR GAMBAR.....	xxi
DAFTAR LAMPIRAN	xvii
BAB I PENDAHULIAN	1
1.1. Latar Belakang.....	1
1.2. Identifikasi Masalah	6
1.3. Rumusan Masalah	6
1.4. Batasan Masalah.....	6
1.5. Tujuan Penelitian.....	7
1.6. Manfaat Penelitian.....	7
1.6.1. Bagi Penulis	7
1.6.2. Bagi Perusahaan	7
1.6.3. Bagi Universitas Bhayangkara Jakarta Raya	8
1.7. Tempat dan Waktu Penelitian	8
1.8. Sistematika Penulisan.....	8

BAB II LANDASAN TEORI	10
2.1. Pengertian Ergonomi.....	10
2.1.1. Ruang Lingkup Ergonomi.....	11
2.1.2. Aspek - aspek pendekatan ergonomi.....	11
2.2. Macam - Macam Sikap Kerja	11
2.3. <i>Anthropometry</i>	13
2.4. Anthropometri dan Aplikasinya Dalam Ergonomi.	14
2.5. Cara Pengukuran <i>Anthropometri</i>	16
2.6. Musculoskeletal Disorders (MSDs)	17
2.7. Metode RULA (Rapid Upper Limb Assessment).....	19
2.8. Penilaian Postur Tubuh Grup A	22
2.8.1. Lengan atas (<i>upper arm</i>)	22
2.8.2. Lengan Bawah (<i>Lower Arm</i>)	24
2.8.3. Pergelangan Tangan (<i>wrist</i>)	24
2.8.4. Putaran Pergelangan Tangan (<i>Wrist Twist</i>).....	25
2.8.5. Penambahan <i>Score</i> Aktivitas.....	27
2.8.6. Penambahan <i>Score</i> Beban	27
2.8.7. <i>Score</i> Coupling.....	27
2.9. Penilaian Postur Tubuh Group B	28
2.9.1. Leher (<i>neck</i>)	28
2.9.2. Batang Tubuh (<i>Body</i>)	29
2.9.3. Kaki (<i>Legs</i>).....	29
2.9.4. Penambahan <i>Score</i> Aktivitas.....	30
2.9.5. Penambahan <i>Score</i> Beban	31
2.10. Perhitungan <i>Grand Score</i> RULA	31
2.11. <i>Rapid Entire Body Assesment</i> (REBA)	32

2.12. Tahapan REBA	33
2.13. Perhitungan <i>Score</i> Gabungan.....	33
2.14. Penilaian <i>Score</i> Metode REBA.....	34
2.15. Nordic Body Map.....	35
2.16. Uji Kecukupan Data.....	37
2.17. Uji Normalitas Data	38
2.18. Uji Keseragaman Data.....	38
2.19. Persentil	40
BAB III METODOLOGI PENELITIAN	44
3.1. Jenis Penelitian	44
3.1.1. Data Kualitatif.....	44
3.1.2. Data Kuantitatif.....	44
3.2. Pengumpulan Data,.....	44
3.2.1. Alat Bantu Data Perancangan Produk.....	45
3.2.2. Teknik Pengumpulan Data	46
3.3 Studi Pustaka	50
3.4 Teknik Pengolahan Data.....	50
3.4.1. Data Antropometi.....	51
3.4.2. Perhitungan RULA dan REBA pada perancangan	51
3.4.3. Standar Devisiasi.....	51
3.4.4. Uji Keseragaman Data	51
3.4.5. Ide Rancangan.....	52
3.4.6. Spesifikasi Detail Rancangan.....	52
3.4.7. Penentuan Rekapitulasi Bahan Material Rancangan.....	53
3.4.8.Rancangan Akhir.....	53

1. Tahap pertama adalah pengambilan data postur operator dengan menggunakan bantuan video atau foto,	53
2. Tahap kedua adalah penentuan sudut–sudut dari bagian tubuh operator,.....	53
3. tahap ketiga adalah penentuan berat benda yang diangkat, penentuan <i>coupling</i> dan penentuan aktivitas operator.Dan yang terakhir,.....	53
4. tahap keempat adalah perhitungan nilai REBA untuk postur yang bersangkutan.	53
3.4.9. Kesimpulan Dan Saran.....	53
3.5. Kerangka Berpikir.....	54
BAB IV ANALISIS DATA DAN PEMBAHASAN.....	55
4.1. Pengumpulan Data	55
4.2. Alat – Alat Yang Butuhksn Dalam Rancangan Meja <i>Jig Frame Swing Arm</i>	55
4.2.1. Alat Pembuatan <i>Jig Frame Swing Arm</i>	56
4.3. Pengisian Kuesioner <i>Nordic Body Map</i> dan Wawancara Terhadap. Operator di <i>Workshop XYZ</i>	56
4.4. Rekapitulasi Hasil Tingkat Kesakitan	57
4.5. Postur Kerja Operator.....	58
4.5.1. Penilaian Postur Kerja Dengan Pendekatan RULA dan REBA Terhadap Dimensi Tubuh Operator Satu.	59
4.5.2. Penilaian Postur Kerja Dengan Pendekatan RULA dan REBA Terhadap Dimensi Tubuh Operator Dua.....	66
4.5.3. Penilaian Postur Kerja Dengan Pendekatan RULA dan REBA Terhadap Dimensi Tubuh Operator Tiga	73
4.5.4. Penilaian Postur Kerja Dengan Pendekatan RULA dan REBA Terhadap Dimensi Tubuh Operator Empat	80
4.6. Klasifikasi Penlliaian Resiko Tabel RULA dan REBA	88
4.7. Hasil Wawancara Mengenai Harapan dan Kebutuhan.....	89
4.7.1. Pengumpulan Data <i>Anthropometry</i>	90

4.7.2.Pengolahan Data.....	91
4.7.3. Fitur dan Ide Perancangan.....	91
4.8. Ukuran <i>Jig Frame Swing Arm</i>	92
4.9. Penentuan spesifikasi Perancangan	92
4.10. Perhitungan Untuk Dimensi Tinggi Pinggul	92
4.10.1. Uji Keseragaman Data	93
4.10.2. Uji Normalitas Data Tinggi Pinggul	94
4.10.3. Mentukan Ukuran Persentil Tinggi Pinggul	95
4.11. Perhitungan Untuk Dimensi Jangkauan Tangan Horizontal	96
4.11.1. Uji Keseragaman Data	96
4.11.2. Uji Normalitas Data	97
4.11.3. Mentukan Ukuran Persentil Dimensi Jangkauan Tangan Horizontal	98
4.12. Perhitungan Untuk Dimensi Lengan Bawah	99
4.12.1. Uji Keseragaman Data Lengan Bawah	100
4.12.2. Uji Normalitas Data Lengan Bawah	101
4.12.3. Mentukan Ukuran Persentil Lengan Bawah	102
4.13. Pemilihan Bahan Perancangan Alat Pendukung (bantu) Kerja	103
4.14. Gambar Perancangan.....	103
4.14.1. Tampak Depan	104
4.14.2. Tampak Atas	104
4.14.3. Tampak Samping Kiri	105
4.14.4. Tampak Visual 3D	105
4.14.5.Rekapitulasi Bahan.....	106
4.14.6.Pembuatan <i>Jig Frame Swing Arm</i>	107
4.14.7.Hasil Pencapaian Produksi dan Target Produksi Setelah Perancangan <i>Jig</i>	108

4.15. Penilaian Hasil <i>Score</i> Untuk Perancangan Posisi Kerja Baru	108
4.15.1. Postur Kerja dan Perhitungan RULA dan REBA Terhadap Dimensi Tubuh Operator Satu.....	108
4.15.2. Postur Kerja dan Perhitungan RULA dan REBA Terhadap Dimensi Tubuh Operator Dua	116
4.15.3. Postur Kerja dan Perhitungan RULA dan REBA Terhadap Dimensi Tubuh Operator Tiga.....	123
4.15.4. Postur Kerja dan Perhitungan RULA dan REBA Terhadap Dimensi Tubuh Operator Empat.....	130
4.16. Klasifikasi Penlliaian Resiko Tabel RULA dan REBA	137
4.17 Perbandingan RULA, REBA Sebelum Dan Sesudah Perancangan	138
BAB V PENUTUP.....	140
5.1. Kesimpulan.....	140
5.2 Saran	140

DAFTAR PUSTAKA

LAMPIRAN

DAFTAR TABEL

Tabel 1.1 Kapasitas Hasil Pencapaian Produksi dan Target Produksi <i>Swing arm..</i>	2
Tabel 1.2. Rekapitulasi Keluhan Berdasaran Kuisioner <i>Nordic Body Map</i>	4
Operator <i>Workshop XYZ</i>	3
Tabel 1.3. Data Diri Pekerja.....	5
Tabel 2.1. Tabel Perhitungan <i>Anthropometri</i>	14
Tabel 2.2. <i>Anthropometri</i> Berdasarkan Standar Tubuh Orang Indonesia.	15
Tabel 2.4. <i>Score</i> Bagian Lengan Atas (<i>Upper Arm</i>)	23
Tabel 2.5. <i>Score</i> Lengan Bawah (<i>Lower Arm</i>).....	24
Tabel 2.6. <i>Score</i> Pergelangan Tangan. (<i>wrist</i>).	25
Tabel 2.7. Tabel <i>Score Group A RULA</i>	26
Tabel 2.8. <i>Score</i> Aktivitas.....	27
Tabel 2.9. Penambahan <i>Score</i> Beban.....	27
Tabel 2.10. <i>Score Coupling</i>	28
Tabel 2.11 Tabel Penilaian Pergerakan Tubuh	29
Tabel 2.12. Penilaian <i>Score</i> Untuk Bagian Badan Tubuh (<i>Trunk</i>)	29
Tabel 2.13. <i>Score</i> Penilaian Untuk Bagian Kaki (Legs)	30
Tabel 2.14. <i>Score Group B Trunk Posture Score</i>	30
Tabel 2.15. <i>Score</i> Aktivitas.....	30
Tabel 2.16. <i>Score</i> Beban Tubuh Group B	31
Tabel 2.17. <i>Score</i> Akhir RULA (<i>Grand Score Total Tabel Grup.C</i>).....	31
Tabel 2.18. Kategori Level Resiko Tindakan RULA	32
Tabel 2.19. Perhitungan <i>Grand Score</i> Berdasarkan Kombinasi <i>Score C</i> dan <i>D</i> ...	34
Tabel 2.20. <i>Nordic Body Map Questionnaire</i>	36
Tabel 2.21 Tabel Persentil.....	37
Tabel 2.22. Ulasan Penelitian Sebelumnya Menurut Para Ahli Di Bidang Ergonomi	41
Tabel 3.1. Alat Bantu Perancangan Produk	45
Tabel 3.2 <i>Software</i> Yang Digunakan	46
Tabel 3.3. Tabel <i>Nordic Body Map</i>	47
Tabel 4.2. Hasil Perhitungan <i>Score RULA Group Tabel A Operator Satu</i>	62

Tabel 4.3. Hasil Perhitungan <i>Score</i> RULA Group Tabel B Operator Satu.....	63
Tabel 4.4. Hasil Perhitungan <i>Grand Score</i> C RULA Tubuh Operator Satu.....	63
Tabel 4.5. Hasil Perhitungan <i>Score</i> REBA Grup Tabel A Operator Satu.....	64
Tabel 4.6. Hasil Perhitungan <i>Score</i> REBA Group B Operator Satu.....	64
Tabel 4.7. Hasil Perhitungan Dari <i>Grand Score</i> REBA Satu.	65
Tabel 4.8. Penilaian <i>Score</i> Hasil Akhir REBA	65
Tabel 4.9. Hasil Perhitungan <i>Score</i> RULA Grup Tabel A Operator Dua.....	69
Tabel 4.10. Hasil Perhitungan <i>Score</i> RULA Grup Tabel B Operator Dua.....	70
Tabel 4.11. Hasil Perhitungan <i>Grand Score</i> RULA Operator Dua.....	70
Tabel 4.12. Hasil Perhitungan <i>Score</i> REBA Tabel A Operator Dua	71
Tabel 4.13. Hasil Perhitungan <i>Score</i> REBA Tabel B Operator Dua	71
Tabel 4.14. Penilaian <i>Grand Score</i> REBA Terhadap Operator Dua.....	72
Tabel 4.15. Penilaian <i>Score</i> Hasil Akhir REBA Operator Dua	72
Tabel 4.16. Hasil Perhitungan <i>Score</i> RULA Tabel A Operator Tiga	76
Tabel 4.17. Hasil Perhitungan <i>Score</i> RULA Tabel B Operator Tiga	77
Tabel 4.18. Hasil Perhitungan <i>Grand Score</i> RULA Operator Tiga.....	77
Tabel 4.19. Hasil Perhitungan <i>Score</i> REBA Tabel Grup A Operator Tiga	78
Tabel 4.20 Hasil Perhitungan <i>Score</i> REBA Tabel Group B Operator Tiga.....	78
Tabel 4.21. Perhitungan <i>Grand Score</i> REBA Tubuh Operator Tiga.	79
Tabel 4.22. Penilaian <i>Score</i> Hasil Akhir REBA	79
Tabel 4.23 Perhitungan <i>Score</i> Tabel A RULA Operator Empat.....	84
Tabel 4.24. Perhitungan <i>Score</i> RULA Group B Operator Empat.....	85
Tabel 4.25. Perhitungan <i>Grand Score</i> RULA Operator Empat.	85
Tabel 4.26. Perhitungan <i>Score</i> REBA Operator Empat.....	86
Tabel 4.27. Perhitungan untuk Tabel B Operator Empat.....	86
Tabel 4.28. Perhitungan <i>Grand Score</i> REBA Operator Empat.	87
Tabel 4.29. Penilaian <i>Score</i> Hasil Akhir REBA	87
Tabel 4.29. Tabel <i>score</i> Resiko RULA	88
Tabel 4.30. Tabel <i>score</i> Resiko REBA	88
Tabel 4.31. Hasil perhitungan dengan pendekatan RULA Empat Operator.....	88
Tabel 4.32. Hasil perhitungan dengan pendekatan REBA Empat Operator.....	89
Tabel 4.33. Harapan Awal Operator	90

Tabel 4.34. Kebutuhan	90
Tabel 4.35. Data <i>Anthropometri</i> Empat Operator	91
Tabel 4.36. Fitur dan Ide Perancangan	91
Tabel 4.37. Perhitungan Untuk Dimensi Tinggi Pinggul – Kaki	93
Tabel 4.38. Perhitungan Jangkauan Tangan Horizontal	96
Tabel 4.39. Perhitungan Jangkauan Lengan Bawah	99
Tabel 4.40. Pengukuran Uji Normalitas dan Uji Keseragaman Data	102
Tabel 4.41. Rekapitulasi Dimensi Persentil	103
Tabel 4.42. Rekapitulasi Bahan Material	106
Tabel 4.43 Hasil Pencapaian Produksi dan Target Produksi Setelah Perancangan	108
Tabel 4.44 Hasil Perhitungan <i>Score RULA</i> Tabel Grup A Operator Satu.	112
Tabel 4.45. Hasil Perhitungan <i>Score RULA</i> Tabel Grup B Operator Satu.....	113
Tabel 4.46. Perhitungan <i>Grand Score RULA</i> Operator Satu.....	113
Tabel 4.47. Perhitungan <i>Score REBA</i> Untuk Grup A Operator Satu.	114
Tabel 4.48. Perhitungan <i>Score REBA</i> Untuk Grup B Operator Satu.	114
Tabel 4.49. Perhitungan <i>Grand Score REBA</i> Operator Satu.....	115
Tabel 4.50. Hasil <i>Score Akhir REBA Resiko Ergonomi</i> Operator Satu.....	115
Tabel 4.51 Perhitungan <i>Score RULA</i> Grup A Operator Dua.	119
Tabel 4.52. Perhitungan <i>Score RULA</i> Grup B Operator Dua.....	120
Tabel 4.53. Perhitungan <i>Grand Score RULA</i> Terhadap Operator Dua.....	120
Tabel 4.54. Perhitungan <i>Score REBA</i> Grup A Operator Dua.....	121
Tabel 4.55. Perhitungan <i>Score REBA</i> Grup B Operator Dua.....	121
Tabel 4.56. Perhitungan <i>Grand Score REBA</i> Operator Dua.	122
Tabel 4.57. Hasil <i>Score Akhir REBA Resiko Ergonomi</i> Operator Dua	122
Tabel 4.58. Perhitungan <i>score RULA</i> Grup A Operator Tiga.	126
Tabel 4.59. Perhitungan <i>Score RULA</i> Grup B Operator Tiga.....	127
Tabel 4.60. Perhitungan <i>Grand Score RULA</i> Operator Tiga.	127
Tabel 4.61. Perhitungan <i>Score REBA</i> Grup A Operator Tiga.....	128
Tabel 4.62. Perhitungan <i>Score REBA</i> Grup B Operator Tiga.	128
Tabel 4.63. Perhitungan <i>Grand Score</i> Operator Tiga.	129
Tabel 4.64. Hasil <i>Score Akhir REBA Resiko Ergonomi</i>	129
Tabel 4.65. Perhitungan <i>Score RULA</i> Grup A Operator Empat.....	133

Tabel 4.66. Perhitungan <i>Score</i> RULA Grup B Operator Empat.....	134
Tabel 4.67. Perhitungan <i>Grand Score</i> RULA Empat.	134
Tabel 4.68. Perhitungan <i>Score</i> REBA Grup A Operator Empat.....	135
Tabel 4.69. Perhitungan <i>Score</i> REBA Grup B Operator Empat.	135
Tabel 4.70. Perhitungan <i>Grand Score</i> RULA Empat.	136
Tabel 4.71. Hasil <i>Score</i> Akhir REBAResiko Ergonomi	136
Tabel 4.72. <i>Score</i> Klasifikasi Resiko Ergonomi RULA	137
Tabel 4.73. <i>Score</i> Klasifikasi Resiko Ergonomi REBA	137
Tabel 4.74. Hasil perhitungan dengan pendekatan RULA Empat Operator	137
Tabel 4.75. Hasil perhitungan dengan pendekatan REBA Empat Operator	138
Tabel 4.76. Hasil Kategori Tindakan RULA Sebelum dan Sesudah Perancangan	139



DAFTAR GAMBAR

Gambar 1.1. : Proses Produksi <i>Swing arm</i> Di <i>Workshop XYZ</i>	5
Gambar 2.1. : Postur tubuh Bagian Lengan Atas (<i>Upper Arm</i>).....	23
Gambar 2.2. Postur Tubuh Bagian Lengan Bawah (<i>Lower Arm</i>).....	24
Gambar 2.3. Postur Tubuh Pergelangan Tangan (<i>wrist</i>).	25
Gambar 2.4. Postur Tubuh Putaran Pergelangan Tangan (<i>wrist twist</i>).	26
Gambar 2.5. Postur Tubuh Bagian Leher (<i>Neck</i>).....	28
Gambar 2.6. Penilaian Bagian Batang Tubuh (<i>Trunk</i>).....	29
Gambar 2.7. Posisi Kaki (<i>Legs</i>)	30
Gambar 2.8. Alur Proses Penilaian Metode REBA	34
Gambar 3.1 Dimensi <i>Anthropometry</i> Tubuh manusia	48
Gambar 3.2. Kerangka Berpikir	54
Gambar 4.1. Foto Dimensi Tubuh Operator	55
Gambar 4.2 Dimensi Jig Frame Swing Arm Sebelum Perancangan	92
Gambar 4.3 Peta Kontrol Dimensi Tinggi Pinggul.....	94
Gambar 4.4. Uji Hasil Normalitas Dimensi Tinggi Pinggul <i>Software Minitab</i>	95
Gambar 4.5.Grafik BKA dan BKB	97
Gambar 4.6 Uji Normalitas Jangkauan Tangan Horizontal <i>Software Minitab</i>	98
Gambar 4.7.Grafik Peta Kontrol Dimensi Lengan Bawah	100
Gambar 4.8 Uji Normalitas Dimensi Jangkauan Lengan Bawah <i>Software Minitab</i>	101
Gambar 4.9 Desain Perancangan <i>Jig Frame Swing Arm</i> Tampak Depan.....	104
Gambar 4.10 Desain Perancangan <i>Jig Frame Swing Arm</i> Tampak Atas	104
Gambar 4.11 Desain perancangan <i>Jig frame swing arm</i> Tampak Samping Kiri	105
Gambar 4.12 Desain Perancangan <i>Jig Frame Swing Arm</i> Tampak Visual 3D ..	106
Gambar 4.13 Pengaplikasian Desain Perancangan <i>Jig Frame Swing Arm</i>	107

DAFTAR LAMPIRAN

- 1.1 Kuesioner *Nordic Body Map* Operator Satu Sebelum Perbaikan
- 1.2 Kuesioner *Nordic Body Map* Operator Dua Sebelum Perbaikan
- 1.3 Kuesioner *Nordic Body Map* Operator Tiga Sebelum Perbaikan
- 1.4 Kuesioner *Nordic Body Map* Operator Empat Sebelum Perbaikan
- 1.5 Grafik 1 Kuesioner *Nordic Body Map* Sebelum Perancangan
- 1.6 Kuesioner *Nordic Body Map* Operator Satu Sesudah Perbaikan
- 1.7 Kuesioner *Nordic Body Map* Operator Dua Sesudah Perbaikan
- 1.8 Kuesioner *Nordic Body Map* Operator Tiga Sesudah Perbaikan
- 1.9 Kuesioner *Nordic Body Map* Operator Empat Sesudah Perbaikan
- 1.10 Grafik 2 Kuesioner *Nordic Body Map* Sebelum Perancangan
- 1.11 Grafik 3 Peta Kontrol Pengamatan Dimensi Tinggi Pinggul
- 1.12 Grafik 4 Peta Kontrol Jangkauan Tangan Horizontal
- 1.13 Grafik 5 Jangkauan Tangan Vertikal