

## **BAB V**

### **PENUTUP**

#### **5.1 Kesimpulan**

Berdasarkan pembahasan bab-bab sebelumnya, maka penulis mencoba memberikan kesimpulan terhadap masalah pada Rancang Bangun Prototype Sistem Penjadwalan dan Penyiraman Tanaman Hidroponik Berbasis Arduino sebagai berikut:

- a. *Prototype* Alat Penjadwalan dan Penyiraman Tanaman Hidroponik berbasis mikrokontroler ini sudah mampu bekerja dengan baik sesuai dengan perancangan, dimana penyiraman alat ini telah tersalurkan dalam waktu 1 menit pada penyiramannya.
- b. Pengaplikasian *Real Time Clock* (RTC) DS1302 untuk menjadi pewaktu sesuai dengan nyata, dimana pada hasil percobaan alat mampu melakukan penyiraman tanaman pada menit ke 00, ke menit 01 agar penyiraman tersalurkan secara teratur, dan kabel serat hanya mampu mengukur pembacaan kerendaman sensor air sepanjang 30cm dan pembacaan kerendaman sensor air memiliki kesalahan sekitar 10cm ketika pengujian awal sebelum pengujian pada alat.
- c. Hasil uji alat menunjukkan bahwa interval waktu yang tepat untuk penyiraman dilakukan dalam waktu satu menit. Hal ini ditunjukkan untuk memudahkan pihak Arum Hidroponik dalam memelihara kesuburan tanamannya.

#### **5.2 Saran**

Berdasarkan kesimpulan diatas maka penulis menyarankan beberapa hal yang terkait “Rancang Bangun Prototype Sistem Penjadwalan dan Penyiraman Tanaman Hidroponik Berbasis Arduino” sebagai berikut:

- a. Diharapkan untuk penelitian selanjutnya sebaiknya dikembangkan dengan cara monitoring android.
- b. Pengembang agar dapat ditambahkan sensor monitoring untuk mempermudah penyiraman.