

BAB V PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Dari hasil penelitian dan implementasi sistem pakan ternak ayam petelur otomatis dan antar muka web yang telah diuraikan pada bab-bab sebelumnya, maka dapat ditarik kesimpulan sebagai berikut :

1. Sistem pemberian pakan ternak ayam petelur otomatis berjalan dengan baik pengiriman data dari NodeMcu ESP8266 dapat disimpan dan selanjutnya dapat dikontrol oleh user melalui web yang sudah terhubung dan terprogram.
2. Hasil uji coba penggunaan NodeMcu ESP8266 dan motor DC menunjukkan bahwa pergerakan alat pakan ternak ayam petelur otomatis membutuhkan waktu 5 menit untuk kembali ketempat semula.
3. Dengan adanya sistem pakan ternak ayam petelur otomatis yang dan antar muka web yang dibantu dengan metode *prototype* ini penulis berharap dapat memudahkan peternak ayam petelur dalam hal pemberian pakan untuk mengetahui perkembangan ayam.

5.2 Saran

Berdasarkan hasil penelitian ini, maka peneliti akan memberikan beberapa saran untuk penelitian selanjutnya, Adapun beberapa saran itu adalah sebagai berikut :

1. Sebagai pengembangan kedepan apabila alat ini akan dipergunakan pada kandang ayam petelur sebaiknya pada antarmuka *website* lebih dikembangkan dan menambahkan beberapa fitur beserta fungsinya.
2. Perlu dilakukan pengontrolan kembali terhadap setting waktu dengan mengamati terlebih dahulu pemberian pakan pada waktu yang telah diberikan untuk mengetahui pas atau tidaknya ayam tersebut makan.
3. Diharapkan tempat pemberian pakan dapat ditambahkan kamera dengan ukuran kecil agar peternak dapat memantau langsung aktivitas ayam petelur terhadap perangkat.